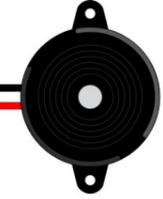


Feux, LEDs, diodes reliés à la broche n° 13



4,5 V

Klaxon relié à la broche n° 2



Broche 10 →

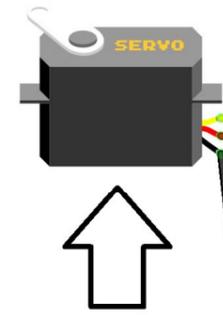
4,5 V

4,5 V

4,5 V

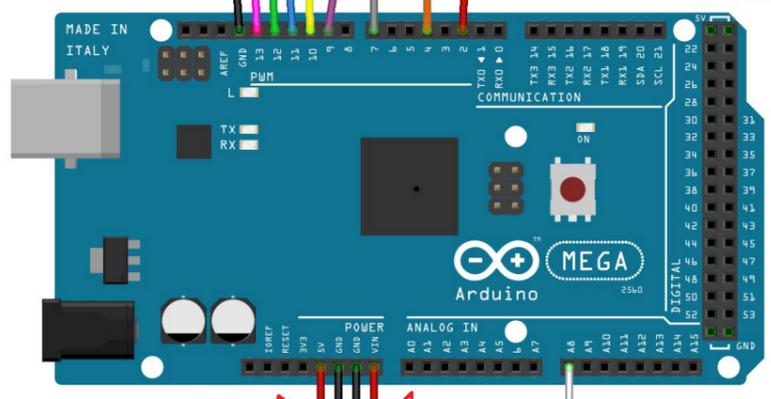
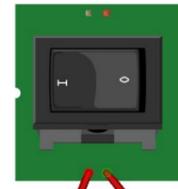
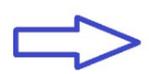
← Broche n° 12

Le servomoteur ne doit pas être connecté au pack de batteries mais à la broche de 4,5 Volts !



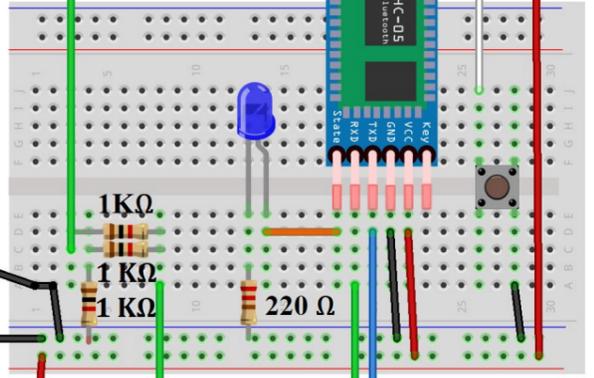
← Broche n° A2

Module Bluetooth HC-05 et sa LED bleue témoin



4,5 V → VCC

← VIN 7,4 V



4,5 V

← 4,5 V

Broche n° 7 →

← Broche n° 11



Utilisation de 2 batteries rechargeables LI-Ion de 3,7 Volts soit une tension totale de 7,4 Volts à relier à "VIN".

7,4 V

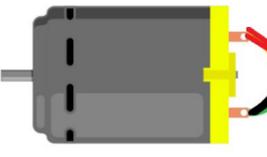
7,4 V

Broche n° 9 →

Broche n° 4

7,4 V

Retirer le cavalier sur le port ENB sinon la vitesse sera bloquée



7,4 V

Moteur assurant la propulsion des deux roues arrière de la voiture Arduino.

Module L298N

Le module est disposé dans le même sens qu'il est installé à l'arrière de la voiture Arduino. Pour des raisons de simplification des connexions, nous utilisons les broches de sortie ENB, IN3 et IN4 qui correspondent à la sortie moteur de gauche.

(Nous n'utilisons que la moitié du module L298N qui est prévu pour contrôler 2 moteurs. Si vous installez un deuxième moteur, vous pourrez utiliser les broches de sortie ENA, IN1 et IN2 inutilisées.)

fritzing